

ROBOTIQUE COLLABORATIVE

Comment l'intégrer dans votre entreprise

Rendez-vous de la mécanique organisé le mardi 8 octobre 2019 de 10h à 17h au Cetim, 52 avenue Félix Louat à Senlis (60).

Cette journée s'inscrit dans le cadre des projets portés par l'agrégat thématique territorialisé "Industrie du futur"

Une intégration réussie :

- De la réflexion initiale
- À la surveillance en fonctionnement
- En passant par le choix de la solution

... Et la sécurité

Intervenants :

Alain Petit, expert robotique au Cetim

Sylvain Acoulon, expert cobotique au Cetim

Elodie Dequaire, responsable performance industrielle et durable au Cetim

Patrick Bouteille, ingénieur contrôle non destructif au Cetim

Christophe Desplatz, ingénieur en système de production intégré au Cetim

Carole Buils, chargée de développement régional au Cetim

PROGRAMME

Accueil des participants, par *Carole Builset Elodie Dequaire*

Introduction sur le panorama robotique actuel :

- Économique
- Réglementaire
- Applications etc.

Présentation des solutions robotiques industrielles :

- L'lot robotisé
- L'lot robotisé collaboratif
- Cobot
- Robot mobile
- Les nouveaux modes de programmation

Clés pour décider de robotiser

- Taches les plus appropriées à être robotisées



Les
rendez-vous
de la Mécanique



Les
rendez-vous
de la Mécanique

LIEU ET DATE :

SENLIS
au Cetim

07 OCTOBRE 2019

organisé par le Cetim et la FIM

VOTRE CORRESPONDANT :

Carole Buils
Tél. : 03 20 99 46 10
Mail : carole.buils@cetim.fr

INSCRIPTION

Tél : +33 (0)970 821 680
sqr@cetim.fr
ou Inscrivez-vous sur cetim.fr
rubrique Actualités - Agenda



Fédération
des Industries
Mécaniques

Ensemble pour les entreprises de la mécanique

ROBOTIQUE COLLABORATIVE

Comment l'intégrer dans votre entreprise



Opportunités de développement, stratégie, perspective, éléments de décision

Démarche structurée d'intégration : diagnostic robotique et décision du lancement du projet
(analyse de la répartition des tâches entre l'homme et le robot)

Pause Déjeuner

Démonstrateurs :

- Thermographie robotisée appliquée à des pièces de forge
- Robotique flexible mobile pour la manutention des pièces
- Mesures des contraintes résiduelles des pièces métalliques via un système robotisé transportable
- Robotique collaborative : robot de brasage
- Cellule de parachèvement
- Robot collaboratif et interactif trois axes de ponçage et polissage Cobot

À l'issue de la réunion, un cocktail permettra de poursuivre les discussions.

