

## ROB02

# Découverte de la robotique industrielle

NOUVEAU

**Vous n'avez jamais touché un robot industriel ? Vous pensez que ça n'est pas pour vous ? Cette formation est donc pensée pour vous !**

### Objectifs pédagogiques

- Expliquer les enjeux, les capacités et les limites de la robotique industrielle.
- Citer les méthodes et les moyens liés à la mise en œuvre d'un robot industriel.

### Méthodes pédagogiques

Présentations powerpoint, exemples vidéos, travaux pratiques sur robots.

### Moyens d'évaluation

Mise en situation sur différents matériels industriels en cours de formation  
Quiz d'évaluation des acquis de la formation

### Profil du formateur

Christophe Perrard : Docteur de l'université de Franche-Comté en informatique et automatique ; maître de conférences en robotique à l'université de Franche-Comté depuis 1993 ; chargé de mission robotique au sein du cluster Robotics Valley.  
Olivier Lehmann : ingénieur en charge du transfert de technologie en robotique auprès des PME pendant 13 ans, il est depuis 2013 ingénieur de recherche en robotique et microrobotique au sein du laboratoire FEMTO-ST et de son centre de transfert.

### Personnel concerné

Toute personne désireuse de comprendre les enjeux, les points clés et les limites de la mise en œuvre de la robotique industrielle (direction, commerciaux, chargés de projet ou chargés d'affaires, automaticiens, techniciens de maintenance, opérateurs, etc.)

### Pré-requis

Aucun prérequis technique

### En partenariat avec



### Sessions

#### >> Besançon

du 09/09/2025 au 09/09/2025

**Prix public : 788 € HT**    **Durée : 7 heures**

## Contacts

**Renseignements**  
**Inscription**

sqr@cetim.fr - +33 (0)970 821 680  
formation@cetim.fr - 03 44 67 31 45



## Programme

- >> Définitions préliminaires
- >> Les tendances technico-économiques en matière de robotique
- >> Les différents types d'architectures de robots
- >> Modélisations des robots
- >> Programmation classique des robots
- >> La PHL (Programmation hors ligne)
- >> Exemples de performances de quelques robots industriels
- >> Déroulé d'un projet d'intégration robotique
- >> Exemple d'applications robotiques industrielles classiques
- >> Perspectives techniques en matière de robotique
- >> Conclusions
- >> Travaux pratiques :
  - TP1 Intérêt et utilisation des transformées outil (Epson C3)
  - TP2 Intérêt et utilisation des repères de travail (UR5-e)
  - TP3 Gestion des entrées/sorties pour piloter une cellule d'usinage (Fanuc Arc-Mate 100)
  - TP4 Trajectoire sur pièce portée et outil fixe (Stäubli TX90)

## Responsable technique de la formation

Rémy Roignot

---

## Contacts

Renseignements  
Inscription

sqr@cetim.fr - +33 (0)970 821 680  
formation@cetim.fr - 03 44 67 31 45

